

2 Lineárne zobrazenia

Poznámka. Pojmy „lineárne zobrazenie“ a „lineárny operátor“ sa považujú za ekvivalentné. LP znamená lineárny priestor.

2.1 Riešené úlohy

1. Nech L je lineárny priestor, $\bar{a} \in L$ je pevne zvolený vektor. Zistite, či zobrazenie $\varphi : L \rightarrow L$ je lineárne, ak

- (a) $\varphi(\bar{x}) = \bar{x} + \bar{a}$,
- (b) $\varphi(\bar{x}) = \bar{a}$.

Riešenie. Ak $\varphi : L \rightarrow L$ je lineárne zobrazenie, tak

$$\varphi(\bar{0}) = \varphi(\bar{0} + \bar{0}) = \varphi(\bar{0}) + \varphi(\bar{0})$$

z čoho vyplýva $\varphi(\bar{0}) = \bar{0}$. Preto zobrazenie φ v prípadoch (a), (b) nie je lineárne pre $\bar{a} \neq \bar{0}$.

Nech teraz $\bar{a} = \bar{0}$. Potom pre každé $\bar{x}, \bar{y} \in L$ a pre každý skalár α platí:

- (a) $\varphi(\bar{x} + \bar{y}) = \bar{x} + \bar{y}$, $\varphi(\alpha\bar{x}) = \alpha\bar{x} = \alpha\varphi(\bar{x})$,
- (b) $\varphi(\bar{x} + \bar{y}) = \bar{0}$, $\varphi(\alpha\bar{x}) = \bar{0} = \alpha\varphi(\bar{x})$,

preto pre $\bar{a} = \bar{0}$ je zobrazenie φ lineárne v oboch prípadoch.

2. Zistite, či zobrazenie $\varphi : P(\mathbf{R}) \rightarrow \mathbf{R}^2$, $\varphi(g(x)) = (g(1), g'(-1))$ je lineárne.

Riešenie. Zobrazenie φ je lineárne, lebo pre každé polynómy g, h a každé $\alpha, \beta \in \mathbf{R}$ platí:

$$\begin{aligned}\varphi((g+h)(x)) &= ((g+h)(1), (g+h)'(-1)) = (g(1) + h(1), g'(-1) + h'(-1)) = \\ &= (g(1), g'(-1)) + (h(1), h'(-1)) = \varphi(g(x)) + \varphi(h(x))\end{aligned}$$

3. Zistite, či zobrazenie $f : \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^2$ je lineárne, ak

- (a) $f(x_1, x_2, x_3) = (1 + x_1, x_2)$,
- (b) $f(x_1, x_2, x_3) = (x_1 + x_2, x_1 - x_3)$,
- (c) $f(x_1, x_2, x_3) = (1, 2)$,
- (d) $f(x_1, x_2, x_3) = (x_1^2, -2x_2)$.

Riešenie. V prípadoch (a), (c) nie je obrazom nulového vektora nulový vektor, a teda zobrazenie f nie je lineárne. Ukážeme, že f nie je lineárne ani v prípade (d). Nech $\alpha = -1$, $\bar{x} = (1, 0, 0)$. Potom

$$f(\alpha\bar{x}) = f(-1, 0, 0) = (1, 0)$$

$$\alpha f(\bar{x}) = -f(1, 0, 0) = -(1, 0) = (-1, 0) \neq f(\alpha \bar{x})$$

Zobrazenie f v prípade (b) je lineárne, pretože pre ľubovoľné $\bar{x}, \bar{y} \in \mathbf{R}^3$ a pre ľuboľné $\alpha \in \mathbf{R}$ platí:

$$\begin{aligned} f(\bar{x} + \bar{y}) &= f(x_1 + y_1, x_2 + y_2, x_3 + y_3) = (x_1 + y_1 + x_2 + y_2, x_1 + y_1 - (x_3 + y_3)) = \\ &= (x_1 + x_2, x_1 - x_3) + (y_1 + y_2, y_1 - y_3) = f(\bar{x}) + f(\bar{y}), \\ f(\alpha \bar{x}) &= f(\alpha x_1, \alpha x_2, \alpha x_3) = (\alpha x_1 + \alpha x_2, \alpha x_1 - \alpha x_3) = \alpha(x_1 + x_2, x_1 - x_3) = \alpha f(\bar{x}). \end{aligned}$$

4. Nech $\mathcal{B} = \{\bar{b}_1, \bar{b}_2, \bar{b}_3, \bar{b}_4\}$, $\mathcal{D} = \{\bar{d}_1, \bar{d}_2, \bar{d}_3\}$ sú usporiadane bázy lineárnych priestorov L a M . Lineárne zobrazenie $f : L \rightarrow M$ je dané obrazmi prvkov bázy \mathcal{B} :

$$f(\bar{b}_1) = \bar{d}_1 + \bar{d}_2 + \bar{d}_3, \quad f(\bar{b}_2) = -2\bar{d}_2 + 3\bar{d}_3, \quad f(\bar{b}_3) = -\bar{d}_1 + 3\bar{d}_2 - 2\bar{d}_3, \quad f(\bar{b}_4) = \bar{d}_1 + 2\bar{d}_2$$

Vypočítajte $f(\bar{x})$, ak $\bar{x} = -2\bar{b}_1 + \bar{b}_2 - \bar{b}_3 + 3\bar{b}_4$.

Riešenie.

$$\begin{aligned} f(\bar{x}) &= f(-2\bar{b}_1 + \bar{b}_2 - \bar{b}_3 + 3\bar{b}_4) = -2f(\bar{b}_1) + f(\bar{b}_2) - f(\bar{b}_3) + 3f(\bar{b}_4) = \\ &= -2(\bar{d}_1 + \bar{d}_2 + \bar{d}_3) + (-2\bar{d}_2 + 3\bar{d}_3) - (-\bar{d}_1 + 3\bar{d}_2 - 2\bar{d}_3) + 3(\bar{d}_1 + 2\bar{d}_2) = \\ &= 2\bar{d}_1 - \bar{d}_2 + 3\bar{d}_3 \end{aligned}$$

5. Určte maticu lineárneho zobrazenia

$$\varphi : \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^2, \quad \varphi(x_1, x_2, x_3) = (x_1 + 2x_2 - 3x_3, 2x_1)$$

vzhľadom k usporiadaným bázam \mathcal{B}, \mathcal{D} , ak

- (a) $\mathcal{B} = ((1, 0, 0), (0, 1, 0), (0, 0, 1))$, $\mathcal{D} = ((1, 0), (0, 1))$,
- (b) $\mathcal{B} = ((1, 2, 0), (-2, 1, 0), (3, 1, -1))$, $\mathcal{D} = ((2, 1), (0, 2))$.

Nájdite obraz vektora \bar{x} v zobrazení φ , ak $\bar{x}_{\mathcal{B}} = (0, -4, 1)^T$.

Riešenie. (a) Určíme obrazy vektorov bázy \mathcal{B} v zobrazení φ :

$$\varphi(1, 0, 0) = (1, 2),$$

$$\varphi(0, 1, 0) = (2, 0),$$

$$\varphi(0, 0, 1) = (-3, 0).$$

Kedže \mathcal{D} je štandardná báza, pre súradnice týchto vektorov v báze \mathcal{D} platí:

$$(1, 2)_{\mathcal{D}} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \quad (2, 0)_{\mathcal{D}} = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad (-3, 0)_{\mathcal{D}} = \begin{pmatrix} -3 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Potom

$$\mathbf{M}_{\mathcal{D}}^{\mathcal{B}}(\varphi) = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -3 \\ 2 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Pretože \mathcal{B} je štandardná báza, $\bar{x} = (0, -4, 1)$ a priamo z predpisu zobrazenia φ dostávame

$$\varphi(\bar{x}) = (-11, 0).$$

(b) Postupujeme analogicky ako v (a).

$$\varphi(1, 2, 0) = (5, 2),$$

$$\varphi(-2, 1, 0) = (0, -4),$$

$$\varphi(3, 1, -1) = (8, 6).$$

Teraz vyjadríme vypočítané vektory ako lineárnu kombináciu prvkov bázy \mathcal{D} :

$$(5, 2) = \alpha(2, 1) + \beta(0, 2)$$

Porovnaním zložiek dostávame sústavu rovníc

$$\begin{aligned} 2\alpha &= 5 \\ \alpha + 2\beta &= 2 \end{aligned}$$

ktorej riešením je $(\alpha, \beta) = (\frac{5}{2}, \frac{1}{4})$. Teda $(5, 2)_{\mathcal{D}} = (\frac{5}{2}, \frac{1}{4})^T$. Analogicky vypočítame súradnice zvyšných dvoch vektorov:

$$(0, -4)_{\mathcal{D}} = (0, -2)^T, \quad (8, 6)_{\mathcal{D}} = (4, 1)^T.$$

Potom

$$\mathbf{M}_{\mathcal{D}}^{\mathcal{B}}(\varphi) = \begin{pmatrix} \frac{5}{2}, & 0, & 4 \\ -\frac{1}{4}, & -2, & 1 \end{pmatrix}.$$

Pre súradnice obrazu vektora \bar{x} potom platí

$$\varphi(\bar{x})_{\mathcal{D}} = \mathbf{M}_{\mathcal{D}}^{\mathcal{B}}(\varphi) \cdot \bar{x}_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} \frac{5}{2}, & 0, & 4 \\ -\frac{1}{4}, & -2, & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ -4 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 9 \end{pmatrix}$$

čo znamená, že

$$\varphi(\bar{x}) = 4(2, 1) + 9(0, 2) = (8, 22).$$

6. Určte predpis lineárneho zobrazenia $\varphi : \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^4$, ktoré je dané obrazmi prvkov bázy $\mathcal{B} = ((1, 0, 1), (1, 1, 0), (0, 1, 1))$:

$$\varphi(1, 0, 1) = (1, 0, 1, 0), \quad \varphi(1, 1, 0) = (1, 1, 1, 1), \quad \varphi(0, 1, 1) = (0, 1, 0, 1).$$

Riešenie. Zvoľme v LP \mathbf{R}^4 štandardnú bázu $\mathcal{D} = ((1, 0, 0, 0), (0, 1, 0, 0), (0, 0, 1, 0), (0, 0, 0, 1))$. Potom

$$\mathbf{M}_{\mathcal{D}}^{\mathcal{B}}(\varphi) = \begin{pmatrix} 1, & 1, & 0 \\ 0, & 1, & 1 \\ 1, & 1, & 0 \\ 0, & 1, & 1 \end{pmatrix}$$

a pre súradnice obrazu vektora $\bar{x} = (x_1, x_2, x_3)$ v báze \mathcal{D} platí

$$\varphi(\bar{x})_{\mathcal{D}} = \mathbf{M}_{\mathcal{D}}^{\mathcal{B}}(\varphi) \cdot \bar{x}_{\mathcal{B}}$$

Potrebuje vypočítať súradnice vektora \bar{x} v báze \mathcal{B} :

$$(x_1, x_2, x_3) = \alpha(1, 0, 1) + \beta(1, 1, 0) + \gamma(0, 1, 1)$$

odkiaľ

$$\begin{aligned}\alpha + \beta &= x_1 \\ \beta + \gamma &= x_2 \\ \alpha + \gamma &= x_3\end{aligned}$$

Riešením tejto sústavy je $(\alpha, \beta, \gamma) = \frac{1}{2}(x_1 - x_2 + x_3, x_1 + x_2 - x_3, -x_1 + x_2 + x_3)$ a teda

$$\varphi(x_1, x_2, x_3) = \frac{1}{2}(x_1 - x_2 + x_3, x_1 + x_2 - x_3, -x_1 + x_2 + x_3)^T.$$

Teraz už môžeme vypočítať $\varphi(\bar{x})_{\mathcal{D}}$:

$$\varphi(\bar{x})_{\mathcal{D}} = \begin{pmatrix} 1, & 1, & 0 \\ 0, & 1, & 1 \\ 1, & 1, & 0 \\ 0, & 1, & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{x_1 - x_2 + x_3}{2} \\ \frac{x_1 + x_2 - x_3}{2} \\ \frac{-x_1 + x_2 + x_3}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$$

Báza \mathcal{D} je štandardná, preto

$$\varphi(x_1, x_2, x_3) = (x_1, x_2, x_1, x_2).$$

7. Zistite, či lineárne zobrazenie $f : \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^3$, $f(x_1, x_2, x_3) = (x_1, x_1 + x_2, x_2 - x_3)$ je izomorfizmus lineárnych priestorov. Ak je, určte f^{-1} .

Riešenie. Nájdeme maticu lineárneho zobrazenia f vzhľadom k štandardnej báze \mathcal{B} v \mathbf{R}^3 .

$$f(1, 0, 0) = (1, 1, 0), \quad f(0, 1, 0) = (0, 1, 1), \quad f(0, 0, 1) = (0, 0, -1)$$

Potom

$$\mathbf{M}_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}(f) = \begin{pmatrix} 1, & 0, & 0 \\ 1, & 1, & 0 \\ 0, & 1, & -1 \end{pmatrix}$$

Pretože matica $\mathbf{M}_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}(f)$ je regulárna (jej determinant je -1), je zobrazenie f izomorfizmus. Inverzné zobrazenie k f teda existuje a pre jeho maticu platí $\mathbf{M}_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}(f^{-1}) = (\mathbf{M}_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}(f))^{-1}$. Vypočítajme ju.

$$\left(\begin{array}{ccc|cc} 1, & 0, & 0 & 1, & 0, & 0 \\ 1, & 1, & 0 & 0, & 1, & 0 \\ 0, & 1, & -1 & 0, & 0, & 1 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{ccc|cc} 1, & 0, & 0 & 1, & 0, & 0 \\ 0, & 1, & 0 & -1, & 1, & 0 \\ 0, & 0, & 1 & -1, & 1, & -1 \end{array} \right)$$

$$\mathbf{M}_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}(f^{-1}) = \begin{pmatrix} 1, & 0, & 0 \\ -1, & 1, & 0 \\ -1, & 1, & -1 \end{pmatrix}$$

Teraz už ľahko vypočítame $f^{-1}(x_1, x_2, x_3)$:

$$\begin{aligned} (f^{-1}(x_1, x_2, x_3))_{\mathcal{B}} &= \mathbf{M}_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}(f^{-1}) \cdot (x_1, x_2, x_3)_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} 1, & 0, & 0 \\ -1, & 1, & 0 \\ -1, & 1, & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \\ &= \begin{pmatrix} x_1 \\ -x_1 + x_2 \\ -x_1 + x_2 - x_3 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

odkiaľ

$$f^{-1}(x_1, x_2, x_3) = (x_1, -x_1 + x_2, -x_1 + x_2 - x_3)$$

8. Dané sú lineárne zobrazenia $f, g : \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^3$, $f(x_1, x_2, x_3) = (2x_1 + x_3, -x_2 + x_3, x_2 + x_3)$, $g(x_1, x_2, x_3) = (x_3, x_2, 2x_1)$. Vypočítajte maticu vzhľadom k štandardnej báze a predpis pre zobrazenie

- (a) $2f + g$,
- (b) $g \circ f$.

Riešenie. Z predpisov zobrazení f, g vypočítame obrazy prvkov štandardnej bázy $\mathcal{B} = ((1, 0, 0), (0, 1, 0), (0, 0, 1))$:

$$f(1, 0, 0) = (2, 0, 0), \quad f(0, 1, 0) = (0, -1, 1), \quad f(0, 0, 1) = (1, 1, 1),$$

$$g(1, 0, 0) = (0, 0, 2), \quad g(0, 1, 0) = (0, 1, 0), \quad g(0, 0, 1) = (1, 0, 0).$$

Teraz už ľahko vytvoríme matice zobrazení f, g :

$$\mathbf{M}_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}(f) = \begin{pmatrix} 2, & 0, & 1 \\ 0, & -1, & 1 \\ 0, & 1, & 1 \end{pmatrix} \quad \mathbf{M}_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}(g) = \begin{pmatrix} 0, & 0, & 1 \\ 0, & 1, & 0 \\ 2, & 0, & 0 \end{pmatrix}$$

Potom

$$\mathbf{M}_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}(2f + g) = 2 \begin{pmatrix} 2, & 0, & 1 \\ 0, & -1, & 1 \\ 0, & 1, & 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0, & 0, & 1 \\ 0, & 1, & 0 \\ 2, & 0, & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4, & 0, & 3 \\ 0, & -1, & 2 \\ 2, & 2, & 2 \end{pmatrix}$$

$$\mathbf{M}_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}(g \circ f) = \begin{pmatrix} 0, & 0, & 1 \\ 0, & 1, & 0 \\ 2, & 0, & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2, & 0, & 1 \\ 0, & -1, & 1 \\ 0, & 1, & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0, & 1, & 1 \\ 0, & -1, & 1 \\ 4, & 0, & 2 \end{pmatrix}$$

z čoho dostaneme

$$\begin{aligned}
 (2f + g)(x_1, x_2, x_3) &= \left(\begin{pmatrix} 4, & 0, & 3 \\ 0, & -1, & 2 \\ 2, & 2, & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \right)^T = \\
 &= (4x_1 + 3x_3, -x_2 + 2x_3, 2x_1 + 2x_2 + 2x_3) \\
 (g \circ f)(x_1, x_2, x_3) &= \left(\begin{pmatrix} 0, & 1, & 1 \\ 0, & -1, & 1 \\ 4, & 0, & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \right)^T = \\
 &= (x_2 + x_3, -x_2 + x_3, 4x_1 + 2x_3).
 \end{aligned}$$

Poznámk a. Hodnoty $(2f + g)(x_1, x_2, x_3)$, $(g \circ f)(x_1, x_2, x_3)$ je možné tiež určiť priamym výpočtom bez použitia matíc.

2.2 Cvičenia

1. Ukážte, že každý z nasledujúcich zobrazení je lineárny operátor na \mathbf{R}^2 .
 - (a) $\varphi(x_1, x_2) = (-x_1, x_2)$,
 - (b) $\varphi(x_1, x_2) = (x_2, x_1)$,
 - (c) $\varphi(x_1, x_2) = (0, x_2)$.
2. Zistite, či nasledujúce zobrazenia sú lineárne.
 - (a) $\varphi(x_1, x_2) = (x_1 \cos \alpha - x_2 \sin \alpha, x_1 \sin \alpha + x_2 \cos \alpha)$, $\alpha \in \mathbf{R}$,
 - (b) $\varphi(x_1, x_2) = (x_1 + \alpha, x_2 + \beta)$, $\alpha, \beta \in \mathbf{R}$.
3. Zistite, či nasledujúce zobrazenia sú lineárne zobrazenia z \mathbf{R}^n do \mathbf{R}^m .
 - (a) $\varphi(x_1, x_2) = (x_1, 1 + x_2)$,
 - (b) $\varphi(x_1, x_2) = (x_1, x_2^2)$,
 - (c) $\varphi(x_1, x_2) = (3x_1 + x_2, 2x_1 - x_2)$,
 - (d) $\varphi(x_1, x_2, x_3) = (x_1 - x_2, x_1 + x_2 + x_3)$,
 - (e) $\varphi(x_1, x_2, x_3) = (x_1 - x_2, x_1 + x_2 + x_3, x_1 x_2)$,
 - (f) $\varphi(x_1, x_2, x_3) = ((x_1 - x_2)^2, x_1, x_3)$,
 - (g) $\varphi(x_1, x_2, x_3) = (x_1 - x_2, x_1 + x_2 + x_3, -x_1 + 3x_2 + x_3)$
4. Zistite, či nasledujúce zobrazenia $T : \mathrm{P}_2(\mathbf{R}) \rightarrow \mathrm{P}_2(\mathbf{R})$ sú lineárne.
 - (a) $T(f(x)) = f(-x)$,
 - (b) $T(f(x)) = 3f'(x) + 7f(x)$,
 - (c) $T(f(x)) = 3f''(x) - f'(x)$,

- (d) $T(f(x)) = f(x) + x^2$,
(e) $T(f(x)) = xf'(x)$.
5. Nech $\mathbf{I} \in \mathbf{R}^{n \times n}$ je jednotková matica. Zistite, či zobrazenia $\varphi : \mathbf{R}^{n \times n} \rightarrow \mathbf{R}^{n \times n}$ sú lineárne.
- (a) $\varphi(\mathbf{X}) = 5\mathbf{X}$,
(b) $\varphi(\mathbf{X}) = \mathbf{X}^T$,
(c) $\varphi(\mathbf{X}) = \mathbf{X} + \mathbf{I}$,
(d) $\varphi(\mathbf{X}) = \mathbf{X} + \mathbf{X}^T$,
6. Nech $\mathcal{B} = \{\bar{b}_1, \bar{b}_2, \bar{b}_3, \bar{b}_4\}$, $\mathcal{D} = \{\bar{d}_1, \bar{d}_2, \bar{d}_3\}$ sú usporiadane bázy lineárnych priestorov L a M . Lineárne zobrazenie $f : L \rightarrow M$ je dané obrazmi prvkov bázy \mathcal{B} :
- $$f(\bar{b}_1) = \bar{d}_1 + \bar{d}_2 + \bar{d}_3, f(\bar{b}_2) = -2\bar{d}_1 + \bar{d}_3, f(\bar{b}_3) = 3\bar{d}_1 + 2\bar{d}_2 + \bar{d}_3, f(\bar{b}_4) = 4\bar{d}_1 + 3\bar{d}_2 + 2\bar{d}_3$$
- Vypočítajte $f(\bar{x})$, ak
- (a) $\bar{x} = \bar{b}_1 + 3\bar{b}_2 - 2\bar{b}_3 - \bar{b}_4$,
(b) $\bar{x} = 2\bar{b}_1 - \bar{b}_3 - 5\bar{b}_4$.
7. Pre každé z nasledujúcich lieárnych zobrazení $\varphi : \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^2$ nájdite jeho maticu vzhľadom k štandardným bázam LP \mathbf{R}^3 , \mathbf{R}^2 .
- (a) $\varphi(x_1, x_2, x_3) = (x_1 + x_2 - x_3, x_1 - x_2)$,
(b) $\varphi(x_1, x_2, x_3) = (0, x_1 + 3x_2)$,
(c) $\varphi(x_1, x_2, x_3) = (-x_1, -x_2)$.
8. Pre každé z nasledujúcich lieárnych zobrazení $\varphi : \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^3$ nájdite jeho maticu vzhľadom k štandardnej báze LP \mathbf{R}^3 .
- (a) $\varphi(x_1, x_2, x_3) = (-x_3, x_1, x_2 + x_3)$,
(b) $\varphi(x_1, x_2, x_3) = (x_1 + x_2 - x_3, x_1 - x_2 + x_3, -x_1 + x_2 + x_3)$,
(c) $\varphi(x_1, x_2, x_3) = (x_1 - x_3, x_1 - x_2, x_2 + x_3)$.
9. Pre každé lineárne zobrazenie z cvičenia 7 nájdite jeho maticu vzhľadom k usporiadánym bázam $\mathcal{B} = \{(0, 1, 1), (1, 0, 1), (1, 1, 0)\}$ a $\mathcal{D} = \{(0, 1), (1, 1)\}$.
10. Pre každé lineárne zobrazenie z cvičenia 8 nájdite jeho maticu vzhľadom k usporiadanej báze $\mathcal{B} = \{(0, 1, 1), (1, 0, 1), (1, 1, 0)\}$.
11. Nájdite maticu lineárneho zobrazenia $S : \text{P}_3(\mathbf{R}) \rightarrow \text{P}_3(\mathbf{R})$, $S(p(x)) = 3p''(x) + 4p'(x) + p(x)$ vzhľadom k usporiadanej báze \mathcal{P} .
- (a) $\mathcal{P} = (1, x, x^2, x^3)$,
(b) $\mathcal{P} = (1 + x, 1 - x, x^2 + x^3, x^2 - x^3)$.

12. Určte predpis lineárneho zobrazenia $\varphi : \mathbf{P}_2(\mathbf{R}) \rightarrow \mathbf{P}_4(\mathbf{R})$, pre ktoré platí

$$\varphi(1+x) = x + x^4, \quad \varphi(1-x) = x^2 - x^4, \quad \varphi(x - x^2) = x^3 - 1.$$

13. Nech matica lineárneho zobrazenia $f : \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^3$ vzhľadom k báze $\mathcal{B} = ((1, 0, 1), (0, 1, 1), (1, 1, 0))$ je

$$\mathbf{M}_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}(f) = \begin{pmatrix} -1, & 0, & -1 \\ 0, & -1, & 0 \\ -1, & 1, & 0 \end{pmatrix}$$

Nájdite predpis zobrazenia f . Zistite, či f je izomorfizmus.

14. Zistite, či lineárne zobrazenie $f : \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^3$, $f(x_1, x_2, x_3) = (x_1 + x_2, x_2 + x_3, x_1 + x_3)$ je izomorfizmus. Ak je, nájdite predpis pre inverzný izomorfizmus.

15. Nájdite lineárne zobrazenie $\varphi : \mathbf{P}_2(\mathbf{R}) \rightarrow \mathbf{P}_1(\mathbf{R})$, ktoré má vzhľadom k bázam \mathcal{B}, \mathcal{D} maticu

$$\mathbf{M}_{\mathcal{D}}^{\mathcal{B}}(\varphi) = \begin{pmatrix} 1, & 0, & 2 \\ -1, & 1, & 0 \end{pmatrix}$$

ak

- (a) \mathcal{B}, \mathcal{D} sú štandardné bázy v $\mathbf{P}_2(\mathbf{R})$ a $\mathbf{P}_1(\mathbf{R})$,
- (b) $\mathcal{B} = (1+x, 1-2x, x^2)$, $\mathcal{D} = (2-x, x)$.

16. Nech matica lineárneho zobrazenia $f : \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^2$ vzhľadom k bázam $\mathcal{B} = ((1, 0, 1), (1, 0, 0), (1, 1, 1))$, $\mathcal{D} = ((-1, 2), (1, 1))$ je

$$\mathbf{M}_{\mathcal{D}}^{\mathcal{B}}(f) = \begin{pmatrix} 1, & 2, & 3 \\ 4, & 5, & 6 \end{pmatrix}$$

Určte obrazy vektorov $\bar{x} = (1, -2, 3)$, $\bar{y} = (-1, 0, 4)$ v zobrazení f .

17. Dané sú lineárne zobrazenia $f : \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^5$, $g : \mathbf{R}^5 \rightarrow \mathbf{R}^3$ svojimi maticami

$$\mathbf{M}(f) = \begin{pmatrix} 1, & 2, & -1 \\ 1, & 0, & 1 \\ 3, & 2, & 0 \\ -1, & 1, & 0 \\ -2, & 0, & 1 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{M}(g) = \begin{pmatrix} -2, & 1, & 0, & 1, & 2 \\ 1, & 3, & 0, & 7, & 1 \\ 1, & 0, & 0, & 0, & 1 \end{pmatrix}$$

vzhľadom k štandardným bázam v \mathbf{R}^3 a \mathbf{R}^5 . Nájdite maticu a predpis zobrazenia $g \circ f : \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^3$. V prípade, ak je $g \circ f$ izomorfizmus, nájdite k nemu inverzné zobrazenie.

2.3 Výsledky

- 2.** (a) Áno. (b) φ je lineárne zobrazenie len pre $\alpha = \beta = 0$. **3.** (c),(d),(g) Áno. (a),(b),(e),(f) Nie. **4.** (a),(b),(c),(e) Áno. (d) Nie. **5.** (a),(b),(d) Áno. (c) Nie. **6.** (a) $-3\bar{d}_1 - 6\bar{d}_2$. (b) $-21\bar{d}_1 - 15\bar{d}_2 - 9\bar{d}_3$. **7.** (a) $\begin{pmatrix} 1, & 1, & -1 \\ 1, & -1, & 0 \end{pmatrix}$. (b) $\begin{pmatrix} 0, & 0, & 0 \\ 1, & 3, & 0 \end{pmatrix}$. (c) $\begin{pmatrix} -1, & 0, & 0 \\ 0, & -1, & 0 \end{pmatrix}$. **8.** (a) $\begin{pmatrix} 0, & 0, & -1 \\ 1, & 0, & 0 \\ 0, & 1, & 1 \end{pmatrix}$. (b) $\begin{pmatrix} 1, & 1, & -1 \\ 0, & -1, & 1 \\ -1, & 1, & 1 \end{pmatrix}$. (c) $\begin{pmatrix} 1, & 0, & -1 \\ 1, & -1, & 0 \\ 0, & 1, & 1 \end{pmatrix}$. **9.** (a) $\begin{pmatrix} -1, & 1, & -2 \\ 0, & 0, & 2 \end{pmatrix}$.
(b) $\begin{pmatrix} 3, & 4, & 1 \\ 0, & 0, & 0 \end{pmatrix}$. (c) $\begin{pmatrix} -1, & 1, & 0 \\ 0, & -1, & -1 \end{pmatrix}$. **10.** (a) $\frac{1}{2} \begin{pmatrix} 3, & 3, & 2 \\ 1, & -1, & 0 \\ -3, & -1, & 0 \end{pmatrix}$.
(b) $\begin{pmatrix} 1, & 1, & -2 \\ 1, & -2, & 1 \\ -2, & 1, & 1 \end{pmatrix}$. (c) $\begin{pmatrix} 1, & 1, & 0 \\ 1, & 0, & 1 \\ -2, & 0, & 0 \end{pmatrix}$. **11.** (a) $\begin{pmatrix} 1, & 4, & 6, & 0 \\ 0, & 1, & 8, & 18 \\ 0, & 0, & 1, & 12 \\ 0, & 0, & 0, & 1 \end{pmatrix}$.
(b) $\begin{pmatrix} 3, & -2, & 16, & -2 \\ 2, & -1, & -10, & 8 \\ 0, & 0, & 7, & -6 \\ 0, & 0, & 6, & -5 \end{pmatrix}$. **12.** $\varphi(ax^2 + bx + c) = (a+b)x^4 - ax^3 + \frac{c-a-b}{2}x^2 + \frac{a+b+c}{2}x + a$.
13. $f(x_1, x_2, x_3) = (-2x_1 + x_2, x_2 - x_3, -x_3)$, f je izomorfizmus. **14.** f je izomorfizmus, $f^{-1}(x_1, x_2, x_3) = \frac{1}{2}(x_1 - x_2 + x_3, x_1 + x_2 - x_3, -x_1 + x_2 + x_3)$. **15.** (a) $\varphi(a + bx + cx^2) = a + 2c + (-a + b)x$. (b) $\varphi(a + bx + cx^2) = \frac{1}{3}[4a + 2b + 12c + (-3a - 3b - 6c)x]$. **16.** $f(\bar{x}) = (3, -12)$, $f(\bar{y}) = (-3, -21)$. **17.** $\mathbf{M}(g \circ f) = \begin{pmatrix} -6, & -3, & 5 \\ -5, & 9, & 3 \\ -1, & 2, & 0 \end{pmatrix}$, $(g \circ f)(x, y, z) = (-6x - 3y + 5z, -5x + 9y + 3z, -x + 2y)$, $g \circ f$ je izomorfizmus, $(g \circ f)^{-1}(x, y, z) = \frac{1}{40}(-6x + 10y - 54z, -3x + 5y - 7z, -x + 15y - 69z)$.